

**Mat-1.433/443 Matematiikan peruskurssi K3/P3 syksy 2005**

<http://www.math.hut.fi/teaching/k3/>

**Laskuharjoitus 8 AV/9 LV** (viikko 46 , 14 – 18.11.2005)

**Alkuviikko**

1. Muunna seuraavat differentiaaliyhtälöt/ryhmät 1. kertaluvun ryhmiiksi. (Tarkoitus **ei ole** yrittää ratkaista.)

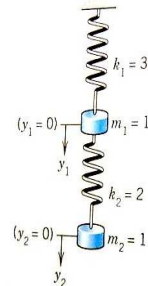
(a)  $y''' + e^t y' + y = 0$ , (b)  $y'' + k \sin y = 0$  (heiluriyhtälö),

(c) 
$$\begin{cases} y_1'' - y_1' - 2y_1 = t^2 \\ y_2'' - y_2 - 3y_1 = 0 \end{cases}$$

Huomaa, että (a) ja (c) ovat lineaarisia, sensijaan (b) on epälineaarinen, joten sille on turha etsiä matriisia.

2. Massapiste liikkuu tasossa olevan voimakentän alaisuudessa siten, että sen paikkavektori  $\mathbf{y}(t)$  toteuttaa differentiaaliyhtälön  $\mathbf{y}' = A\mathbf{y}$ . Matriisin  $A$  ominaisarvot ja -vektorit ovat vastaavasti  $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 2, \mathbf{v}_1 = [-2, 1]^T$  ja  $\mathbf{v}_2 = [1, 1]^T$ . Määritä massapisteen paikka ajanhetkellä  $t$ , kun  $\mathbf{y}(0) = [-0.1, 0.1]$ . Piirrä ajanhetkiä  $t = 0, 1, 1.5, 2$  vastaavat ratkaisupisteet  $\mathbf{y}(t)$  tasoon ja hahmottele niiden kautta kulkeva trajektorii.

3. (a) Kirjoita oheisen kuvan (vaimentamatonta) massa-jousisysteemiä mallintava differentiaaliyhtälösystemi sekä toisen kertaluvun  $2 \times 2$ -systemi-



nä että 1. kertaluvun  $4 \times 4$ -systeminä.

(b) Ratkaise edellinen sijoittamalla yrite  $\mathbf{y} = e^{\omega t} \mathbf{x}$  ja asettamalla  $\omega^2 = \lambda$ .

4. Määritä yleinen ratkaisu yhtälölle  $y'' + 2y' + 5y = 0$  kirjoittamalla se ensimmäisen kertaluvun  $2 \times 2$ -systemiksi ja ratkaisemalla matriisitekniik-

kaa (ominaisarvoja) käyttäen. Vertaa tehtävään 2 LV4:ssä, jonka osana ratkaistiin sama ”klassisella”tekniikalla.

5. Määritä yleinen ratkaisu systeemille  $\mathbf{y}' = A\mathbf{y}$ , kun  $A = \begin{bmatrix} 1/3 & 4/3 \\ 8/3 & 5/3 \end{bmatrix}$ .

Piirrä kuvaan ominaisvektorit ja niille ”virtauksen”suuntanuolet. Piirrä lisäksi pisteisiin  $(1, 0)$  ja  $(1, 1)$  liittyvät suuntakentän suuntanuolet sekä ominaisvektorikannan pisteen  $(1, 1)$  kautta kulkevan trajektorin hahmotelma. (Ominaisvektorikannassa alkupisteen koordinaatit ovat  $(c_1, c_2)$  tavallisen notaation mukaisesti.)

Mikä faasitasotyyppi on kyseessä?

6. Ratkaise alkuarvot tehtävä  $\mathbf{y}' = A\mathbf{y}, \mathbf{y}(0) = [0.1, 0]$  missä  $A = \begin{bmatrix} -1/2 & -2 \\ 1 & 3/2 \end{bmatrix}$

Annetaanpa ominaisarvot:  $\lambda = \frac{1}{2} \pm i$  (johan niitä on jauhettu). Piirrä trajektorin hahmotelma ja selvitä KRP-orion luonne ja stabiilisuus.

**Matlab-ohjelma pplane5** . Sivulla `../k3/03/L/pplane5.m` on helppokäyttöinen ja havainnollinen-ohjelma faasitasopiirroksiin. Tarvitsee vain kopioida tiedosto Matlabpolun varrelle ja antaa Matlabissa komento

`>> pplane5`, joka avaa graafisen käyttöliittymän. Mitään muuta MATLAB-osaamista ei tarvita.

Ohjelma liittyy kirjaan *Golubitsky–Dellnitz: Linear Algebra and Differential Equations*, koodin on kirjoittanut *John Pohlking*.

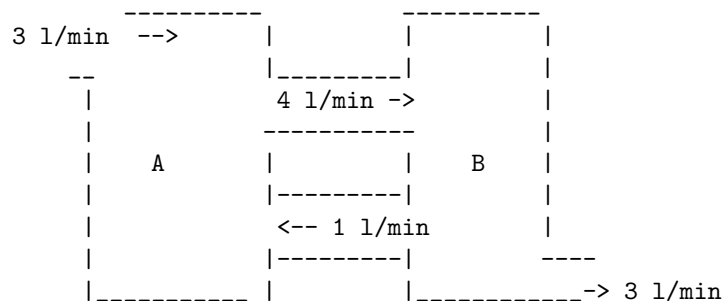
Googella löydät varmaan jo uudemmatkin: `pplane6`, `pplane7`, muistaakseni *Rice University*.

Lisäksi MAPLE-työarkkeja, joita voi käyttää hyvänä pohjana erityyppisiin tilanteisiin, on L-sivulla, niissä on myös faasitasopiirroksset mukana, tosin ei samalla tavalla interaktiivisesti kuin `pplanella`.

**Loppuviikko**

1. Kaksi säiliötä,  $A$  ja  $B$  sisältää  $50l$  nestettä kumpikin. Niitä yhdistää kaksi putkea siten, että  $A \rightarrow B$  virtaa nestettä nopeudella  $4 l/min$  ja  $B \rightarrow A$   $1 l/min$  ja oletetaan, että neste sekoittuu heti. Puhdasta vettä virtaa säiliöön  $A$  nopeudella  $3 l/min$  ja säiliöstä  $B$  poistuu nestettä niinkään

nopeudella 3 l/min. Oletetaan, että alkuhetkellä säiliö A sisältää 25 kg suolaa ja säiliö B pelkkää vettä. Kirjoita tehtävä differentiaaliyhtälöpariksi ja määritä suolamäärät kummassakin säiliössä ajan funktiona.



Miten pitkän ajan kuluttua suolamäärät säiliöissä ovat yhtäsuuret? Piirrä suolamääräfunktioiden  $y_1(t)$  ja  $y_2(t)$  kuvaajat ajan funktiona ja hahmottele myös trajektorit  $(y_1(t), y_2(t))$ .

2. Ratkaise alkuarvot tehtävä  $\mathbf{y}' = A\mathbf{y}$ ,  $\mathbf{y}(0) = [1, 0]^T$ , kun

$$A = \begin{bmatrix} -3/2 & 1/2 \\ 1/2 & -3/2 \end{bmatrix}$$

Hahmottele ratkaisufunktiot  $y_1(t)$  ja  $y_2(t)$  "aikatason" ja käyrä  $(y_1(t), y_2(t))$  ( $t$  on käyräparametri) faasitasoon ( $y_1 y_2$ -tasoon).

Piirrä faasitasoon myös ominaisuurat ja hahmottele ylimalkaisesti joku muukin trajektorit suuntanuolineen, ja selvitä  $O$ :n luonne ja stabiilisuus.

3. Ratkaise alkuarvot tehtävä  $\mathbf{y}' = A\mathbf{y}$ ,  $\mathbf{y}(0) = [2, 3]^T$ ,

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 9 & -5 \end{bmatrix}.$$

$$\text{Vast: } \mathbf{y}(t) = e^{-2t} \begin{bmatrix} 2 + 3t \\ 3 + 9t \end{bmatrix}$$

Vihje: Degeneraatiotapaus, Vrt. KRE s. 168, exa 6

4. Määritä vapaan vaimennetun värähtelyn:

$$x'' + \frac{c}{m}x' + \frac{k}{m}x = 0$$

kriittisen pisteen  $(0,0)$  luonne tapauksissa

- a) ei vaimennusta,  $c = 0$ , b) alivaimennus,  $c^2 < 4mk$ ,  
c) kriittinen vaimennus,  $c^2 = 4mk$ , d) ylivaimennus,  $c^2 > 4mk$ .

Ohje: Kirjoita yhtälö ensin 1. kl. systeemiksi. Esitä perustelut ominaisarvojen tyyppien nojalla. Niiden selvittämisessä voit (mutta ei ole pakko) laskemisen sijasta käyttää toisen asteen yhtälön juurien ominaisuuksia. Merkinnät  $\text{tr}(A)$  ja  $\text{det}(A)$  ovat silloin suositeltavia KRE-kirjan  $p$ :n ja  $q$ :n sijasta. (Jos joku kirjoittaa kokeessa jonkun  $pq$ -epäyhtälön selittämättä, mitä niillä tarkoitetaan, niin siitä ei hyvää seuraa.)

## Lineaaristen $2 \times 2$ -systeemien faasitasoluokitus

Ominaisarvot  $\lambda_1, \lambda_2$ . Tyypikuvaus ja stabiilisuus viittaavat kriittiseen pisteeseen, joka lineaarisella homogeenisella on  $\mathbf{0}$ . (Jos  $A$  on singulaarinen, niin kaikki  $N(A)$ :n pisteet ovat kriittisiä pisteitä, mutta alla olevassa luokittelussa tämä suljetaan pois (ts. ominaisarvo 0 on suljettu pois).

- samanmerkkiset  $\implies$  *noodi*, jos  $< 0$ , niin *nielunoodi*, (vahvasti) stabiili, jos  $> 0$ , niin *lähdenoodi*, epästabiili,
- erimerkkiset  $\implies$  *satula*, epästabiili
- Vain yksi ominaisvektori  $\implies$  *degeneroitunut noodi*, jos ominaisarvo  $\lambda < 0$ , nielu (stabiili) ja jos  $\lambda > 0$ , niin lähde, epästabiili.
- Puhtaasti imaginaariset ominaisarvot  $(\pm bi)$ , *keskus*, heikosti stabiili.
- Kompleksiset ominaisarvot  $\lambda = \alpha \pm i\beta$ , *lähdespiraali*, jos  $\alpha > 0$ , epästabiili, ja *nieluspiraali*, jos  $\alpha < 0$ , stabiili