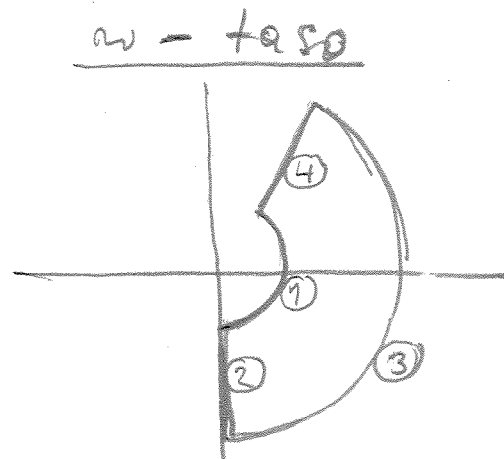
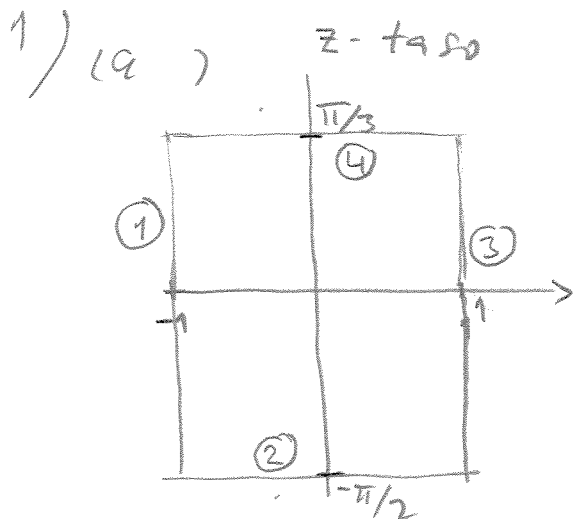


Mat - 1.433/443, K3/P3 tentti 30.1.2006

Ratkaisut, JEA



Samannumeroiset viivat
nostaneet toisiam.

$$e^z = e^x (\cos y + i \sin y), \quad z = x + iy.$$

(b) $u(x, y) = e^x \cos y$, $v(x, y) = e^x \sin y$.

Tarkistetaan Cauchy-Riemannin (CR)
yhtälöt: $u_x = v_y$, $u_y = -v_x$:

$$u_x(x, y) = e^x \cos y, \quad v_y(x, y) = e^x \cos y.$$

$$u_y(x, y) = -e^x \sin y, \quad v_x(x, y) = e^x \sin y.$$

Siksi todellakin $u_x(x, y) = v_y(x, y)$
 $u_y(x, y) = -v_x(x, y)$

kaikissa tason pisteissä $z = x + iy (= (x, y))$.

Koska osittaisderivaatat jatkuvat, seuraava
tulos, että f on derivoitava koko
tasolla.

Derivaatta: $f'(z) = u_x(x, y) + i v_x(x, y)$
 $= e^x \cos y + i e^x \sin y = \underline{e^z}$, $z = x + iy$.

$$2) \quad y'' + 5y' + 6y = r(t), \quad y(0) = 0, \quad y'(0) = 0,$$

$$r(t) = 2(u(t) - u(t-4))$$

\mathcal{L} ; muunnetaan, merk. $\Sigma = \mathcal{L}y$

$$\underbrace{(s^2 + 5s + 6)}_{(s+2)(s+3)} \Sigma = \mathcal{L}\{r(t)\} = \frac{2}{s}(1 - e^{-4s})$$

$$\Rightarrow \Sigma(s) = \frac{2}{s(s+2)(s+3)} (1 - e^{-4s})$$

Osamundo: $\frac{2}{s(s+2)(s+3)} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s+2} + \frac{C}{s+3}$

Kerr. s : lla, sija: $s=0 \Rightarrow \frac{2}{2 \cdot 3} = A; A = \frac{1}{3}$

... $(s+2)$: lla, sija: $s=-2 \Rightarrow \frac{2}{(-2) \cdot 1} = B; B = -1$

... $(s+3)$: lla, sija: $s=-3 \Rightarrow \frac{2}{(-3)(-1)} = C; C = \frac{2}{3}$

$$\Rightarrow \Sigma(s) = \left(\frac{1}{3s} - \frac{1}{s+2} + \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{s+3} \right) (1 - e^{-4s})$$

$$\downarrow \mathcal{L}^{-1}$$

$$\frac{1}{3} - e^{-2t} + \frac{2}{3} e^{-3t}$$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{1}{3} - e^{-2t} + \frac{2}{3} e^{-3t} - u(t-4) \left(\frac{1}{3} - e^{-2(t-4)} + \frac{2}{3} e^{-3(t-4)} \right)$$

$$3) \quad P = \begin{bmatrix} 0.91 & 0.1 \\ 0.09 & 0.9 \end{bmatrix}$$

$$1a) \quad \det(P - \lambda I) = \begin{vmatrix} 0.91 - \lambda & 0.1 \\ 0.09 & 0.9 - \lambda \end{vmatrix} \\ = \lambda^2 - 1.81\lambda + 0.81$$

Tällaisella matriisillä ($p_{ij} \geq 0$, sarakesummat = 1) on aina ominaisarvona 1. Toimaa on siten 0.81. (Nämä parituneet pääte muutenkin, vaikka tuo 1-tieto ei olisikaan hallussa. Toki voidaan aina käyttää 2. asteen yhtälön rotk. kaavaakin.)

$$\text{Sis } \lambda_1 = 1, \quad \lambda_2 = 0.81$$

Arvot $\lambda_1 = 1$ vast. om. vekt:

$$\underbrace{(0.91 - 1)}_{-0.09} x_1 + 0.1 x_2 = 0 \\ \Rightarrow x_2 = 0.9 x_1$$

Lasketaannpa samantien sellainen, jolle $x_1 + x_2 = 100$.

$$\Rightarrow 1.9 x_1 = 100 \quad \Rightarrow x_1 = 52.632$$

$$x_2 = 0.9 x_1 \quad \Rightarrow x_2 = 47.368$$

$$\vec{v}_1 = \begin{bmatrix} 52.632 \\ 47.368 \end{bmatrix}$$

(Tässä kohdasta kelpaa miten tahansa normeerattu vektori.)

Ominaisvektorit ovat LRT, koska $\lambda_1 \neq \lambda_2$.

3b) Esitetään alkupiste \vec{x}_0 kannan $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$ avulla:

$$\vec{x}_0 = c_1 \vec{v}_1 + c_2 \vec{v}_2$$

$$\vec{x}_1 = P\vec{x}_0 = c_1 \underbrace{P\vec{v}_1}_{\lambda_1 \vec{v}_1} + c_2 \underbrace{P\vec{v}_2}_{\lambda_2 \vec{v}_2} = c_1 \lambda_1 \vec{v}_1 + c_2 \lambda_2 \vec{v}_2$$

$$\vec{x}_2 = P\vec{x}_1 = c_1 \lambda_1^2 \vec{v}_1 + c_2 \lambda_2^2 \vec{v}_2$$

⋮

$$\vec{x}_k = P\vec{x}_{k-1} = c_1 \lambda_1^k \vec{v}_1 + c_2 \lambda_2^k \vec{v}_2$$

$$= c_1 \vec{v}_1 + c_2 \underbrace{0.81^k}_{\rightarrow 0, \text{ kun } k \rightarrow \infty} \vec{v}_2$$

Siis $\lim_{k \rightarrow \infty} \vec{x}_k = c_1 \vec{v}_1$

(c) Määritettiin c_1 siten, että vektorin $c_1 \vec{v}_1$ komponenttien summa = 100.

Edellä jo määritettiin määrä, josta $c_1 = 1$

$$\vec{x}_\infty = \vec{v}_1 = \begin{bmatrix} 52.632 \\ 47.368 \end{bmatrix}$$

[Jos olisi 1a) -kohdassa otettu vektorin

$$\vec{v}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0.9 \end{bmatrix}, \text{ niin kerrotaisiin}$$

$$\text{luvulla } \frac{100}{1+0.9} = \frac{100}{1.9}$$

(d) Tehtävä oli todella tehty ennen vaaletta. Matriisi P oli täysin "katsoksempainen". Jos sanomuksen ei ole tarkkaan tarkkaan, niin tällä "tieteelliseksi menetelmäksi" saatiin kiittämättömän hyvä tulos!! ☺ :-)

$$4) \quad \vec{y}' = A\vec{y}, \quad \vec{y}(0) = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} -2 & -5 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I) = (-2 - \lambda)(4 - \lambda) + 5 =$$

$$= \lambda^2 - 2\lambda - 3 = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda = -1 \text{ tai } \lambda = 3$$

Kun ominaisvektorit lasketaan, saadaan:

$$\vec{v}_1 = \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \end{bmatrix} \quad (\lambda_1 = -1)$$

$$\vec{v}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \quad (\lambda_2 = 3)$$

yl. ratk:

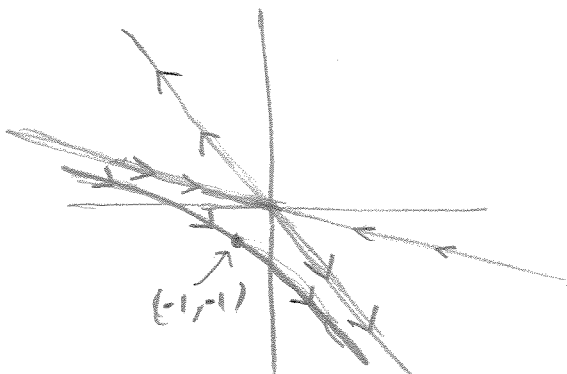
$$\vec{y}(t) = c_1 e^{-t} \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \end{bmatrix} + c_2 e^{3t} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

Allaehdä: $\vec{y}(0) = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \end{bmatrix} \Rightarrow$

$$c_1 \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -5c_1 + c_2 = -1 \\ c_1 - c_2 = -1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} c_1 = \frac{1}{2} \\ c_2 = \frac{3}{2} \end{cases}$$

AA - ratk: $\vec{y}(t) = \frac{1}{2} e^{-t} \begin{bmatrix} -5 \\ 1 \end{bmatrix} + \frac{3}{2} e^{3t} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$



Esim. $\vec{y}(0.5) = \begin{bmatrix} 5.2 \\ -6.4 \end{bmatrix}$

$$\vec{y}(-1) = \begin{bmatrix} -6.7 \\ 1.3 \end{bmatrix}$$

(Nämä siis peruskoordinaattisissa.)