

Matriisien käsittelyä

with(LinearAlgebra)

21.5.2012 Heikki Apiola

```
> restart:  
> with(linalg):  
with(LinearAlgebra): # Muuta puolipisteeksi, jos haluat nähdä  
funktio luettelon.
```

Kirjasto linalg on vanhempi, versiosta 6 alkaen on uudempi. Pyrimme etupäässä käyttämään uutta, mutta joskus on mukavaa/tarpeellista soveltaa jotain vanhan kunnan **linalg**in funktiota. (Luultavasti jossain vaiheessa linalg poistuu, mutta se aika ei ole vielä käsillä.)

Koska uudet nimet ovat tosi pitkiä, kannattaa määritellä aliakset tähän tapaan:

```
> alias(rref=ReducedRowEchelonForm): alias(Diag=DiagonalMatrix):  
> alias(ref=GaussianElimination): # "row echelon form"  
> alias(Det=Determinant, Id=IdentityMatrix):
```

Matriisien rakentelu ja laskutoimitukset

Rakentelu

Kaikki matriisit kannattaa ajatella muodostetuiksi ositetuista matriiseista. Katsotaan seuraavassa muutamia esimerkkejä:

Maple	Matlab
<pre>> <1, 2, 3>; $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} \quad (2.1)$</pre>	<pre>>> [1;2;3]</pre>
<p>Mapessa ei saa unohtaa pilkkuja, kuten Matlabissa</p> <pre>> <1 2 3>; $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \quad (2.2)$</pre>	<pre>>> [1 2 3] % tai [1,2,3]</pre>
<pre>> <<1, 3> <2, 4>>; $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \quad (2.3)$</pre>	<pre>>> [1 2;3 4]</pre>

```
> A := <<1|2>, <3|4>>;
```

$$A := \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$$

(2.4)

Vaihtoehtoinen tapa:

```
> A := Matrix([[1,2],[3,4]])
```

$$A := \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$$

(2.5)

```
> <<A|<1,2>>, <a|b|c>>;
```

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 2 \\ a & b & c \end{bmatrix}$$

(2.6)

```
>
```

Matriisin osia voi muutella (Matlabmaisesti).

```
> B := <<A|<1,2>>, <a|b|c>>;
```

$$B := \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 2 \\ a & b & c \end{bmatrix}$$

(2.7)

```
> B[1,1..-1] := <x|x|x> :  
# Muutetaan 1. rivi.
```

```
B; # Katsotaan B.
```

$$\begin{bmatrix} x & x & x \\ 3 & 4 & 2 \\ a & b & c \end{bmatrix}$$

(2.8)

1..-1 vastaa Matlabin pelkkää kaksoispistettä (:).

Indeksi -1 vastaa Matlab:n **end**:iä

```
>> syms a b c
```

```
>> B=[A [1;2] ;[a b c]]
```

```
B =
```

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 2 \\ a & b & c \end{bmatrix}$$

```
>> syms x
```

```
>> B(1,:)= [x x x]
```

```
B =
```

$$\begin{bmatrix} x & x & x \\ 3 & 4 & 2 \\ a & b & c \end{bmatrix}$$

Matlabissa voitaisiin kirjoittaa: B(1,1:end)=[x x x]

[Voit vielä kokeilla seuraavia muuttamalla kaksoispisteet (:) puolipisteiksi (;).

```
> B[1,1..-2]:
```

```
> B[1..-1,2]:=<haa,hii,hoo>: B:
```

```
> B[2..3,[1,3]]:
```

```
> B[2..3,[1,3]]:=<<21,31>|<23,33>>: B:
```

Laskutoimitukset

Käydään läpi perusoperaatiot esimerkkien avulla.

```
> A := <<1,2>|<3,4>>;
```

```
B := <<a,b>|<c,d>>;
```

$$A := \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}$$
$$B := \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix}$$

(2.2.1)

Kertolasku

```
> A . B;
```

$$\begin{bmatrix} a+3b & c+3d \\ 2a+4b & 2c+4d \end{bmatrix}$$

(2.2.2)

Transpoosi

```
> Transpose(A);
```

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$$

(2.2.3)

Gaussin eliminaatio rivioperaatioilla (käsin)

Aloitetaan restartista.

```
> restart:with(linalg):  
with(LinearAlgebra):
```

Esim:

```
> A := <<1,1,0,1>|<-1,1,2,-3>|<1,2,1,0>|<0,4,4,-4>|<0,1,3,-2>|<2,  
2,1,1>>;
```

$$A := \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 2 & 4 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 3 & 1 \\ 1 & -3 & 0 & -4 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$

(3.1)

```
> b:=<0,3,2,0>;
```

$$b := \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$$

(3.2)

```
> Ab:=<A|b>;
```

$$Ab := \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 4 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 3 & 1 & 2 \\ 1 & -3 & 0 & -4 & -2 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

(3.3)

```
> Ab[2,1...-1]:=Ab[2,1...-1]-Ab[1,1...-1]: Ab;
```

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 3 & 1 & 2 \\ 1 & -3 & 0 & -4 & -2 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

(3.4)

```
> Ab[4,1...-1]:=Ab[4,1...-1]-Ab[1,1...-1]: Ab;
```

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & -1 & -4 & -2 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

(3.5)

1. sarake nolattu. Siirytään 2. sarakkeeseen.

```
> Ab[3,1...-1]:=Ab[3,1...-1]-Ab[2,1...-1]: Ab;
```

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & -2 & -1 & -4 & -2 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

(3.6)

```
> Ab[4,1...-1]:=Ab[4,1...-1]+Ab[2,1...-1]: Ab;
```

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & -1 & 3 \end{bmatrix}$$

(3.7)

2. sarake nolattu. Seuraava pivot on sarakkeessa 5.

```
> Ab[4,1...-1]:=Ab[4,1...-1]+(1/2)*Ab[3,1...-1]: Ab;
```

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{5}{2} \end{bmatrix}$$

(3.8)

Ratkaise nyt "käsini"!

```
> x6:=solve(-1/2*x=5/2,x);
```

$$x6 := -5$$

(3.9)

x5 ja x4 vapaita.

```
> x5:=solve(2*x+x6=-1,x);
```

$$x5 := 2$$

(3.10)

Jne. Kaikenkaikkiaan 2 vapaata parametria, x4 ja x3.

Jos haluttaisiin sarakepermutaatioita, niin näin:

```
> Ab[1..-1,[3,5]]:=Ab[1..-1,[5,3]]:Ab[1..-1,[4,6]]:=Ab[1..-1,[6,4]]: Ab;
```

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 & 1 & 4 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & \frac{5}{2} \end{bmatrix}$$

(3.11)

Gaussin eliminaatio valmiilla funktioilla, aliakset ref ja rref

```
> restart:with(linalg):
with(LinearAlgebra):
```

```
> alias(rref=ReducedRowEchelonForm):
```

```
> alias(ref=GaussianElimination): # "row echelon form"
```

```
> A := <<1,1,0,1>|<-1,1,2,-3>|<1,2,1,0>|<0,4,4,-4>|<0,1,3,-2>|<2,2,1,1>>;
```

$$A := \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 2 & 4 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 3 & 1 \\ 1 & -3 & 0 & -4 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$

(4.1)

```
> b:=<0,3,2,0>:Ab:=<A|b>;
```

$$Ab := \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 4 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 3 & 1 & 2 \\ 1 & -3 & 0 & -4 & -2 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

(4.2)

```
> E:=ref(Ab);
```

$$E := \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{5}{2} \end{bmatrix}$$

(4.3)

```
> rref(Ab);
```

(4.4)

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & \frac{3}{2} & 2 & 0 & 0 & \frac{21}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} & 2 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -5 \end{bmatrix}$$

(4.4)

Takaisinsijoitus ref-muodosta sekä ,LinearSolve

> E;

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 4 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{5}{2} \end{bmatrix}$$

(5.1)

> LinearSolve(E[1...-1,1...-2],E[1...-1,-1]);

$$\begin{bmatrix} 9 + 3_t0_2 + 4_t0_4 \\ _t0_2 \\ -2_t0_2 + 1 - 4_t0_4 \\ _t0_4 \\ 2 \\ -5 \end{bmatrix}$$

(5.2)

>